

0	5.20		
20	4.40	0.16	
.20	7.60	0.2	
.20	7.60	0.	
	7.60	0	

*Datos de rendimiento del motor para
actuadores eléctricos
Series Accutronix MX y L120*

Índice

Características de control del actuador	3
Resumen del diseño del motor	4
Tamaño del cable de la fuente de alimentación	4
Datos de rendimiento del motor del actuador Limitorque	5

Actuadores MX

208 voltios, trifásico, 60 Hz	6
230 voltios, trifásico, 60 Hz	7
380 voltios, trifásico, 50 Hz	8-9
380 voltios, trifásico, 60 Hz	10-11
400 voltios, trifásico, 50 Hz	12-13
415 voltios, trifásico, 50 Hz	14-15
460 voltios, trifásico, 60 Hz	16-17
575 voltios, trifásico, 60 Hz	18-19

Actuadores MX - aplicaciones de baja temperatura

380 voltios, trifásico, 50 Hz	20-21
380 voltios, trifásico, 60 Hz	22-23
400 voltios, trifásico, 50 Hz	24-25
415 voltios, trifásico, 50 Hz	26-27
460 voltios, trifásico, 60 Hz	28-29
575 voltios, trifásico, 60 Hz	30-31

Actuadores L120

230 (208) voltios, trifásico, 60 Hz	32
460 voltios, trifásico, 60 Hz	33
575 voltios, trifásico, 60 Hz	34
380 voltios, trifásico, 50 Hz	35
400 voltios, trifásico, 50 Hz	36
415 voltios, trifásico, 50 Hz	37
115 voltios, monofásico, 60 Hz	38
230 voltios, monofásico, 60 Hz	38
220 voltios, monofásico, 50 Hz	38

Características de control del actuador de válvula

Para poder seleccionar los motores de los actuadores de válvulas, los dispositivos de protección del motor, los controles del motor y el cableado es necesario comprender las características de funcionamiento de la válvula. Las tres características que definen los requerimientos de la válvula son:

- Alto par de arranque
- Control de posición exacto
- Operación intermitente

Alto par de arranque

Las figuras 1 y 2 ilustran el comportamiento típico de las válvulas graficando la carga del motor (torque) en función del recorrido de la válvula. A partir de estos valores se puede observar que el torque más alto del motor ocurre cuando la válvula está en la posición cerrada. El torque dinámico necesario para mover la válvula a través de la mayor parte de su recorrido es mucho menor. Este alto torque en la posición cerrada se atribuye en gran parte al asiento/desasiento del sello de la válvula.

La característica real de la aplicación puede modificar estas curvas básicas. Por ejemplo, las válvulas de mariposa de alto flujo exhibirán una carga dinámica mayor. Sin embargo, ésta es normalmente una condición pasajera y no altera los criterios básicos para la selección del motor.

Control de posición exacto

Los actuadores eléctricos de válvula automáticamente desenergizan el motor para controlar la posición de la válvula y el torque de salida. Por lo tanto, la posición final de la válvula o torque depende en gran parte de la inercia del motor. Motores que son demasiado grandes para la válvula tendrán demasiada inercia para la aplicación. Será difícil regular la posición o el torque final de la válvula tal como se ilustra en la Figura 3.

Es posible minimizar la inercia seleccionando un motor con el chasis del menor tamaño posible, pero que sea lo suficientemente grande como para generar un par de arranque suficiente. Los requerimientos de funcionamiento de torque son relativamente bajos como se explicaron con anterioridad. Limitorque considera que la mejor combinación de tamaños de chasis del motor resulta en un tiempo de operación nominal de 15 minutos.

Operación intermitente

Las válvulas utilizadas para bloqueo o servicio por posición se utilizan en raras ocasiones y el tiempo de recorrido de la válvula por lo general se limita a unos pocos minutos. La figura 4 ilustra las características térmicas de un motor típico de un actuador de válvula y muestra que el tiempo de operación nominal de 15 minutos es adecuado para la mayoría de las válvulas. Entre las excepciones se encuentran válvulas grandes de lento funcionamiento o válvulas que deben ser operadas con frecuencia. Estas aplicaciones variarán según la selección que se haga del actuador.

Figura 1 - Características típicas de la válvula de compuerta

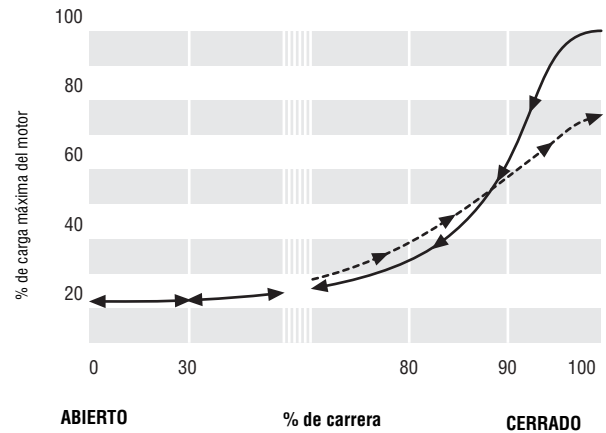


Figura 2 - Características típicas de la válvula mariposa de bajo flujo, de bola y tapón

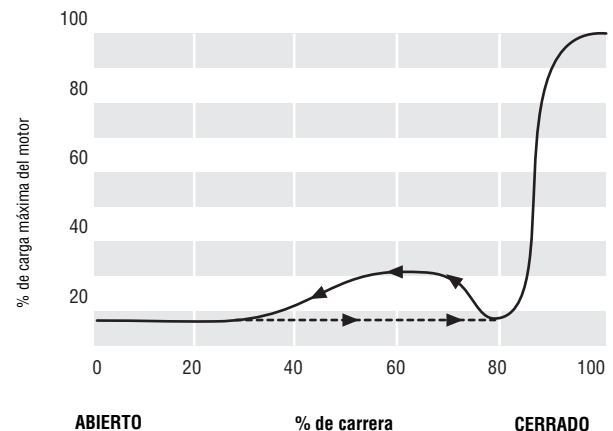
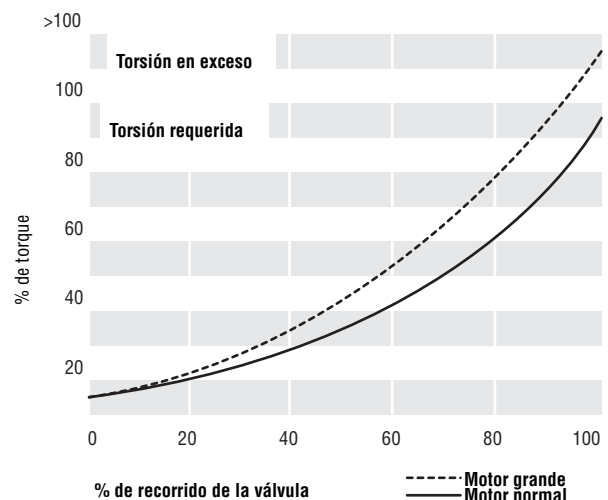


Figura 3 - Efecto de la inercia del motor



Otras consideraciones

- Protección térmica - El uso de aislamiento Clase F y sensores térmicos integrados suministran al motor una protección contra alta temperatura ambiente, alto torque de arranque, y sobrecarga potencial del motor.
- Caja - Los diseños del motor del actuador son TENV (totalmente encerrados y sin ventilación) para protegerlos contra las condiciones ambientales extremas. Todas las cajas son adecuadas para los servicios NEMA 4 y 6 (IP 67 y 68) y pueden ser XP (a prueba de explosión) en caso de ser necesario.

Características de otros tipos de válvulas

Las compuertas reguladoras y los dampers tipo guillotina son ejemplos de válvulas que requieren un alto torque continuo de carrera en oposición a otros tipos de válvulas descritos anteriormente. Los requisitos de torque para los tipos de compuertas reguladoras y dampers tipo guillotina dependen de las aplicaciones, y los datos que se proporcionan en estas tablas pueden no ser adecuados para su selección. Para seleccionar los actuadores para estas válvulas, por favor consulte con Limitorque para obtener asistencia sobre las diversas aplicaciones.

Resumen de Diseño del Motor

Estándar

- Alto torque de arranque mayor que el torque reguerido para desasiento
- Torque de carrera - 20% del torque de desasiento
- Baja inercia
- Tiempo de operación nominal - 15 minutos
- Diseño del chasis totalmente encerrado
- Aislamiento Clase F
- Protección térmica integrada

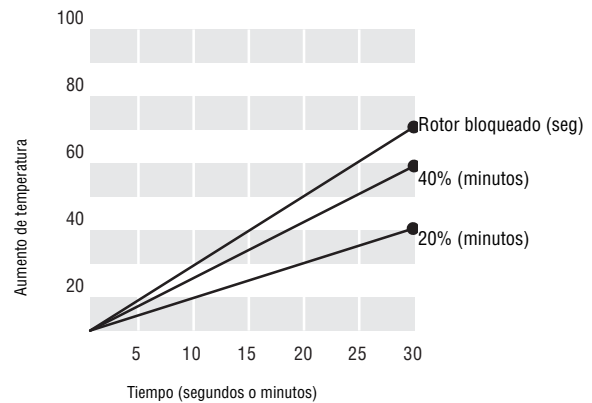
Tamaño del cable de la fuente de alimentación

El voltage en los terminales del actuador debe mantenerse dentro del 10% del valor nominal para que el motor desarrolle el torque especificado. Esto es particularmente importante en condiciones de arranque y asentamiento que se aplican al inicio de las fases de apertura y asentamiento. Suponiendo que la red eléctrica suministra el voltage nominal, esto significa que no más del 10% del voltage de alimentación puede caer a través del cable, las conexiones y cualquier dispositivo de protección o desconexión utilizado cuando el motor está consumiendo corriente de rotor bloqueado.

Interruptor de desconexión y protección contra sobrecarga

El régimen nominal de los interruptores de desconexión y de los dispositivos de protección contra sobrecarga del motor por lo general está sujeto a regulaciones nacionales o locales, las cuales deben respetarse en todo momento.

Figura 4 - Características típicas de aumento de temperatura en motores de un actuador de válvula Limitorque.



Datos de funcionamiento del motor del actuador de válvula Limitorque

Este folleto contiene datos para los actuadores de válvulas de serie L120 y MX. A continuación se definen los términos utilizados en las tablas:

- **Velocidad del actuador** – velocidad de salida del actuador en revoluciones por minuto (RPM) cuando el motor está trabajando en su torque nominal.
- **Torque nominal** – para las aplicaciones del actuador de válvulas, por lo general es el torque requerido por el actuador cuando la válvula está en movimiento y se define como un 20% del torque nominal del rotor. Para las cargas de torque nominal superiores a un 20%, por favor comuníquese con Limitorque.
- **Corriente a carga total** – la corriente consumida por el motor cuando está trabajando en su torque nominal.
- **Corriente a rotor bloqueado** – corriente de estado continuo consumida por el motor cuando el rotor se encuentra en estado estacionario y se aplican el voltage y la frecuencia nominales. Esta es la corriente requerida por el actuador cuando la válvula está desasentado.
- **Velocidad nominal del motor** – velocidad del motor requerida para producir la velocidad nominal de salida del actuador.
- **Hp (caballos de fuerza)** – la potencia (expresada en caballos de fuerza) producida por el motor del actuador cuando está funcionando a velocidad nominal y trabajando con torque nominal.
- **kW (kilovatios)** – la potencia (expresada en kilovatios) producida por el motor del actuador cuando está funcionando a velocidad nominal y trabaja con torque nominal (1 kW = 1.34 hp).
- **Rendimiento** – La relación entre la potencia de salida suministrada al actuador y la potencia de entrada del motor cuando el actuador está operando a velocidad y torque nominales. El rendimiento se expresa como un porcentaje (potencia de entrada/potencia de salida) X 100.
- **Factor de potencia** – el factor de potencia se refiere a los kW con los que trabaja el motor divididos por los VA con los que trabaja el motor.
- **Factor de servicio** – el factor de servicio de un motor AC (corriente alterna) es un multiplicador el cual, cuando es aplicado a los caballos de fuerza nominales, indica una carga de caballos de fuerza permisible que puede transmitirse bajo las condiciones especificadas para el factor de servicio.

Suministros de energía estándar

Los datos sobre el funcionamiento del motor se agrupan de acuerdo al tipo de fuente de alimentación requerida por el actuador. La siguiente tabla enumera las fuentes de alimentación para los motores estándar. Motors tambien pueden ser provisiones para otros voltages con diseños especiales. Por favor comuníquese con Limitorque si su aplicación requiere otras fuentes de alimentación.

Tabla 1 - Suministros de energía estándar (voltios)

Monofásico 50 Hz	Monofásico 60 Hz	Trifásico 50 Hz	Trifásico 60 Hz
220	115	380	208
	230	400	230
		415	380
			460
			575

NOTA: Los valores nominales de torque estándar mencionados por Limitorque son válidos para reducciones de voltage de alimentación de hasta un 10% por debajo del valor indicado. Por favor comuníquese con Limitorque si se prevé que la tensión de alimentación caerá por debajo del 90% del valor nominal (indicado).

Actuadores MX

208 voltios¹, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ² (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ²	Factor de potencia a carga total ²	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
					(hp)	(kw)				
MX-05	18	6	1.6	4.2	0.13	0.10	44	0.37	0.78	3.0
	26	4	1.4	4.3	0.16	0.12	54	0.46	0.84	2.5
	40	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	52	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	77	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	100	4	1.8	10.7	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	155	2	2.1	10.7	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
	200	2	2.1	10.7	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
MX-10	18	6	4.3	11.0	0.31	0.23	46	0.42	0.75	7.0
	26	4	4.0	11.5	0.37	0.28	57	0.52	0.85	5.7
	40	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	52	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	77	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	100	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	155	2	3.4	22.6	0.91	0.68	80	0.76	0.85	7.0
	200	2	3.4	22.6	0.91	0.68	80	0.76	0.85	7.0
MX-20	18	6	6.9	18.1	0.57	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	4.3	19.9	0.66	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	5.7	34.0	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	5.7	34.0	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0
MX-40	18	6	10.8	37.0	1.10	0.82	63	0.40	0.91	25.0
	26	4	7.40	39.0	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	11.1	75.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
	200	2	11.1	75.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0

Nota 1: 208 volt no disponible en MX-85 y MX-140.

Nota 2: carp total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

230 voltios¹, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ² (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento carga total (%) ²	Factor de potencia a carga total ²	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
					(hp)	(kw)				
MX-05	18	6	1.6	4.2	0.13	0.10	44	0.37	0.78	3.0
	26	4	1.4	4.3	0.16	0.12	54	0.46	0.84	2.5
	40	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	52	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	77	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	100	4	1.8	6.4	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	155	2	2.1	10.7	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
	200	2	2.1	10.7	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
MX-10	18	6	4.3	11.0	0.31	0.23	46	0.42	0.75	7.0
	26	4	4.0	11.5	0.37	0.28	57	0.52	0.85	5.7
	40	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	52	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	77	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	100	4	4.4	16.2	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	155	2	3.4	22.6	0.91	0.68	80	0.76	0.86	7.0
	200	2	3.4	22.6	0.91	0.68	80	0.76	0.86	7.0
MX-20	18	6	6.9	18.1	0.57	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	4.3	19.9	0.66	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	7.6	27.5	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	5.7	34.0	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	5.7	34.0	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0
MX-40	18	6	10.8	37.0	1.10	0.82	63	0.40	0.91	25.0
	26	4	7.4	39.0	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	15.0	59.5	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	11.1	75.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
	200	2	11.1	75.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0

Nota 1: 208 voltios no disponible en MX-85 y MX-140

Nota 2: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor

Actuadores MX

380 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.1	2.1	0.11	0.08	38	0.44	0.89	3.0
	22	4	1.5	3.9	0.14	0.10	47	0.40	0.86	2.5
	33	4	1.4	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	43	4	1.4	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	65	4	1.4	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	84	4	1.4	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	127	2	1.4	6.2	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
	165	2	1.4	6.2	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
MX-10	15	6	1.9	4.3	0.24	0.18	50	0.36	0.76	7.0
	22	4	1.5	5.2	0.31	0.23	57	0.47	0.86	5.7
	33	4	2.3	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	43	4	2.3	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	65	4	2.3	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	84	4	2.3	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	127	2	1.7	8.5	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
	165	2	1.7	8.5	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
MX-20	15	6	3.3	8.7	0.48	0.36	45	0.41	0.85	13.0
	22	4	2.2	10.2	0.55	0.41	63	0.52	0.85	10.0
	33	4	3.3	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	43	4	3.3	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	65	4	3.3	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	84	4	3.3	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	127	2	3.5	13.6	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0
	165	2	3.5	13.6	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

380 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	5.5	18.0	0.90	0.67	52	0.41	0.79	25.0
	22	4	3.9	18.9	1.09	0.81	71	0.52	0.83	20.0
	33	4	6.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	43	4	6.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	65	4	6.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	84	4	6.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	127	2	7.1	44.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
165	2	7.1	44.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0	
MX-85	21	4	4.8	23.0	2.4	1.8	75	0.72	0.96	45.0
	32	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	43	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	65	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	110	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	143	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
MX-140	21	4	7.4	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	32	4	10.3	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
	43	4	10.3	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
	65	4	10.3	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
	110	4	10.3	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
	143	4	10.3	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

380 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	18	6	0.9	2.8	0.13	0.10	42	0.44	0.80	3.0
	26	4	1.2	3.0	0.16	0.12	43	0.42	0.87	2.5
	40	4	1.3	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	52	4	1.3	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	77	4	1.3	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	100	4	1.3	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	155	2	1.2	6.1	0.42	0.31	65	0.73	0.99	3.25
	200	2	1.2	6.1	0.42	0.31	65	0.73	0.99	3.25
MX-10	18	6	1.9	6.2	0.30	0.23	45	0.44	0.74	7.0
	26	4	1.9	6.4	0.36	0.28	55	0.47	0.79	5.7
	40	4	2.6	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	52	4	2.6	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	77	4	2.6	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	100	4	2.6	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	155	2	1.8	14.2	0.91	0.68	76	0.91	0.81	7.0
	200	2	1.8	14.2	0.91	0.68	76	0.91	0.81	7.0
MX-20	18	6	3.3	11.9	0.56	0.43	58	0.38	0.74	13.0
	26	4	1.9	13.0	0.65	0.50	68	0.64	0.83	10.0
	40	4	3.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	52	4	3.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	77	4	3.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	100	4	3.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	155	2	3.8	24.0	1.44	1.04	78	0.63	0.80	11.0
	200	2	3.8	24.0	1.44	1.04	78	0.63	0.80	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

380 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	7.3	21.0	1.10	0.82	61	0.39	0.73	25.0
	26	4	4.3	22.2	1.30	0.97	74	0.57	0.73	20.0
	40	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	52	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	77	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	100	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	155	2	6.6	48.8	3.00	2.24	80	0.75	0.85	23.0
	200	2	6.6	48.8	3.00	2.24	80	0.75	0.85	23.0
MX-85	No Aplica									
MX-140	21	4	7.0	33.0	3.90	2.90	80	0.72	0.86	62.0
	32	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	43	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	65	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	110	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	143	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

400 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.2	2.6	0.11	0.08	38	0.44	0.89	3.0
	22	4	0.8	2.1	0.14	0.10	47	0.40	0.86	2.5
	33	4	1.3	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	43	4	1.3	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	65	4	1.3	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	84	4	1.3	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	127	2	1.3	5.8	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
	165	2	1.3	5.8	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
MX-10	15	6	2.1	6.3	0.24	0.18	50	0.36	0.76	7.0
	22	4	1.5	5.6	0.31	0.23	57	0.47	0.86	5.7
	33	4	2.5	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	43	4	2.5	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	65	4	2.5	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	84	4	2.5	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	127	2	1.4	13.2	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
	165	2	1.4	13.2	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
MX-20	15	6	2.2	9.5	0.48	0.36	45	0.41	0.85	13.0
	22	4	1.7	10.0	0.55	0.41	63	0.52	0.85	10.0
	33	4	3.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	43	4	3.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	65	4	3.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	84	4	3.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	127	2	3.5	17.8	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0
	165	2	3.5	17.8	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

400 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	4.8	19.5	0.90	0.67	52	0.41	0.79	25.0
	22	4	3.5	24.3	1.09	0.81	71	0.52	0.83	20.0
	33	4	5.0	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	43	4	5.0	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	65	4	5.0	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	84	4	5.0	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	127	2	4.7	30.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
	165	2	4.7	30.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
MX-85	21	4	5.4	24.0	2.4	1.8	69	0.67	0.95	45.0
	32	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
	43	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
	65	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
	110	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
	143	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
MX-140	21	4	8.1	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.9	62.0
	32	4	10.9	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	43	4	10.9	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	65	4	10.9	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	110	4	10.9	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	143	4	10.9	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

415 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.2	2.6	0.11	0.08	34	0.37	0.78	3.0
	22	4	0.8	2.1	0.14	0.10	47	0.50	0.89	2.5
	33	4	1.3	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	43	4	1.3	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	65	4	1.3	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	84	4	1.3	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	127	2	1.3	5.8	0.35	0.26	52	0.46	0.91	3.25
	165	2	1.3	5.8	0.35	0.26	52	0.46	0.91	3.25
MX-10	15	6	2.1	6.3	0.25	0.18	37	0.37	0.64	7.0
	22	4	1.5	5.6	0.31	0.23	53	0.49	0.86	5.7
	33	4	2.5	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	43	4	2.5	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	65	4	2.5	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	84	4	2.5	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	127	2	1.4	13.2	0.75	0.54	77	0.63	0.70	7.0
	165	2	1.4	13.2	0.75	0.54	77	0.63	0.70	7.0
MX-20	15	6	2.2	9.5	0.46	0.36	48	0.48	0.82	13.0
	22	4	1.7	10.0	0.54	0.41	59	0.56	0.71	10.0
	33	4	3.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	43	4	3.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	65	4	3.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	84	4	3.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	127	2	3.5	17.8	1.17	0.87	73	0.60	0.82	11.0
	165	2	3.5	17.8	1.17	0.87	73	0.60	0.82	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

415 voltios, trifásico, 50 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	4.8	19.5	0.89	0.67	53	0.39	0.66	25.0
	23	4	3.6	24.3	1.10	0.81	63	0.52	0.73	20.0
	33	4	5.0	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	43	4	5.0	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	65	4	5.0	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	84	4	5.0	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	127	2	4.7	30.0	2.44	1.77	73	0.69	0.79	23.0
	165	2	4.7	30.0	2.44	1.77	73	0.69	0.79	23.0
MX-85	21	4	6.0	26.0	2.5	1.9	65	0.65	0.92	45.0
	32	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	43	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	65	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	110	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	143	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
MX-140	21	4	8.9	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	32	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	43	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	65	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	110	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	143	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

460 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	18	6	1.2	2.6	0.13	0.10	44	0.37	0.77	3.0
	26	4	0.8	2.1	0.16	0.12	54	0.46	0.84	2.5
	40	4	1.3	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	52	4	1.3	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	77	4	1.3	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	100	4	1.3	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	155	2	1.3	5.8	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
	200	2	1.3	5.8	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
MX-10	18	6	2.1	6.3	0.32	0.23	46	0.42	0.75	7.0
	26	4	1.5	5.6	0.37	0.28	57	0.52	0.85	5.7
	40	4	2.5	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	52	4	2.5	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	77	4	2.5	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	100	4	2.5	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	155	2	1.4	13.2	0.89	0.68	80	0.76	0.85	7.0
	200	2	1.4	13.2	0.89	0.68	80	0.76	0.85	7.0
MX-20	18	6	2.2	9.5	0.58	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	1.7	10.0	0.67	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	3.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	3.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	3.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	3.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	3.5	17.8	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	3.5	17.8	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

460 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	4.8	19.5	1.10	0.82	63	0.40	0.91	25.0
	26	4	3.6	24.3	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	5.0	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	5.0	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	5.0	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	5.0	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	4.7	30.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
	200	2	4.7	30.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
MX-85	25	4	5.1	28.0	2.9	2.2	76	0.70	0.76	45.0
	38	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	52	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	77	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	131	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	170	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
MX-140	25	4	11.0	46.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	38	4	12.0	60.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	52	4	12.0	60.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	77	4	12.0	60.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	131	4	12.0	60.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	170	4	12.0	60.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

575 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	18	6	0.7	1.9	0.13	0.10	38	0.39	0.75	3.0
	26	4	0.8	2.2	0.16	0.12	54	0.44	0.86	2.5
	40	4	0.8	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	52	4	0.8	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	77	4	0.8	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	100	4	0.8	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	155	2	1.2	4.4	0.42	0.31	60	0.58	0.91	3.25
	200	2	1.2	4.4	0.42	0.31	60	0.58	0.91	3.25
MX-10	18	6	1.5	4.6	0.31	0.24	46	0.45	0.79	7.0
	26	4	1.7	4.9	0.37	0.28	57	0.45	0.83	5.7
	40	4	1.7	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	52	4	1.7	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	77	4	1.7	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	100	4	1.7	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	155	2	1.3	9.6	0.91	0.66	80	0.71	0.86	7.0
	200	2	1.3	9.6	0.91	0.66	80	0.71	0.86	7.0
MX-20	18	6	2.0	7.5	0.57	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	1.5	8.3	0.66	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	2.3	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	2.3	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	2.3	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	2.3	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	2.4	15.7	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	2.4	15.7	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

575 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	3.2	14.3	1.10	0.82	63	0.39	0.91	25.0
	26	4	2.7	14.3	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	4.1	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	4.1	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	4.1	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	4.1	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	4.0	30.0	3.00	2.24	81	0.78	0.78	23.0
	200	2	4.0	30.0	3.00	2.24	81	0.78	0.78	23.0
MX-85	25	4	4.0	22.0	2.9	2.2	76	0.70	0.76	45.0
	38	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	52	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	77	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	131	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	170	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
MX-140	25	4	9.5	37.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	38	4	11.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	52	4	11.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	77	4	11.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	131	4	11.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	170	4	11.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

380 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.7	2.1	0.11	0.08	38	0.44	0.89	3.0
	22	4	2.3	3.9	0.14	0.10	47	0.40	0.86	2.5
	33	4	2.1	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	43	4	2.1	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	65	4	2.1	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	84	4	2.1	3.6	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	127	2	2.1	6.2	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
	165	2	2.1	6.2	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
MX-10	15	6	2.9	4.3	0.24	0.18	50	0.36	0.76	7.0
	22	4	2.3	5.2	0.31	0.23	57	0.47	0.86	5.7
	33	4	3.5	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	43	4	3.5	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	65	4	3.5	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	84	4	3.5	6.8	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	127	2	3.1	8.5	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
	165	2	3.1	8.5	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
MX-20	15	6	5.0	8.7	0.48	0.36	45	0.41	0.85	13.0
	22	4	3.3	10.2	0.55	0.41	63	0.52	0.85	10.0
	33	4	5.0	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	43	4	5.0	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	65	4	5.0	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	84	4	5.0	12.1	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	127	2	5.3	13.6	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0
	165	2	5.3	13.6	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)
380 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	8.3	18.0	0.90	0.67	52	0.41	0.79	25.0
	22	4	5.9	18.9	1.09	0.81	71	0.52	0.83	20.0
	33	4	9.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	43	4	9.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	65	4	9.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	84	4	9.0	20.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	127	2	11.5	44.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
	165	2	11.5	44.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
MX-85	21	4	7.5	23.0	2.4	1.8	75	0.72	0.96	45.0
	32	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	43	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	65	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	110	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	143	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94	62.0
	MX-140	21	4	11.1	34.0	3.3	2.5	77	0.67	0.94
32		4	12.0	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
43		4	12.0	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
65		4	12.0	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
110		4	12.0	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0
143		4	12.0	55.0	4.6	4.4	78	0.65	0.83	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

380 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	18	6	1.4	2.8	0.13	0.10	42	0.44	0.80	3.0
	26	4	1.8	3.0	0.16	0.12	43	0.42	0.87	2.5
	40	4	2.0	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	52	4	2.0	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	77	4	2.0	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	100	4	2.0	4.5	0.26	0.19	63	0.50	0.92	4.0
	155	2	1.8	6.1	0.42	0.31	65	0.73	0.99	3.25
	200	2	1.8	6.1	0.42	0.31	65	0.73	0.99	3.25
MX-10	18	6	2.9	6.2	0.30	0.23	45	0.44	0.74	7.0
	26	4	2.2	6.4	0.36	0.28	55	0.47	0.79	5.7
	40	4	3.9	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	52	4	3.9	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	77	4	3.9	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	100	4	3.9	11.2	0.59	0.44	63	0.46	0.80	9.0
	155	2	3.5	14.2	0.91	0.68	76	0.91	0.81	7.0
	200	2	3.5	14.2	0.91	0.68	76	0.91	0.81	7.0
MX-20	18	6	5.0	11.9	0.56	0.43	58	0.38	0.74	13.0
	26	4	3.0	13.0	0.65	0.50	68	0.64	0.83	10.0
	40	4	5.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	52	4	5.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	77	4	5.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	100	4	5.9	16.0	0.98	0.74	68	0.48	0.83	15.0
	155	2	6.6	24.0	1.44	1.04	78	0.63	0.80	11.0
	200	2	6.6	24.0	1.44	1.04	78	0.63	0.80	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

380 voltios, trifásico, 60 Hz (-22°F a +158°F) (-30°C a +70°C)

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	7.3	21.0	1.10	0.82	61	0.39	0.73	25.0
	26	4	4.3	22.2	1.30	0.97	74	0.57	0.73	20.0
	40	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	52	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	77	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	100	4	6.7	30.4	1.90	1.42	69	0.52	0.78	29.0
	155	2	6.6	48.8	3.00	2.24	80	0.75	0.85	23.0
	200	2	6.6	48.8	3.00	2.24	80	0.75	0.85	23.0
MX-85	No Aplica									
MX-140	21	4	7.0	33.0	3.90	2.90	80	0.72	0.86	62.0
	32	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	43	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	65	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	110	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0
	143	4	11.6	48.0	5.40	5.50	73	0.72	0.95	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)
400 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.8	2.6	0.11	0.08	38	0.44	0.89	3.0
	22	4	1.2	2.1	0.14	0.10	47	0.40	0.86	2.5
	33	4	2.0	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	43	4	2.0	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	65	4	2.0	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	84	4	2.0	3.0	0.22	0.16	52	0.40	0.87	4.0
	127	2	2.0	5.8	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
	165	2	2.0	5.8	0.35	0.26	57	0.58	0.95	3.25
MX-10	15	6	3.2	6.3	0.24	0.18	50	0.36	0.76	7.0
	22	4	2.3	5.6	0.31	0.23	57	0.47	0.86	5.7
	33	4	3.8	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	43	4	3.8	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	65	4	3.8	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	84	4	3.8	8.0	0.47	0.35	59	0.46	0.93	9.0
	127	2	2.9	13.2	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
	165	2	2.9	13.2	0.73	0.54	70	0.79	0.89	7.0
MX-20	15	6	3.3	9.5	0.48	0.36	45	0.41	0.85	13.0
	22	4	2.6	10.5	0.55	0.41	63	0.52	0.85	10.0
	33	4	5.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	43	4	5.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	65	4	5.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	84	4	5.5	15.5	0.80	0.59	58	0.51	0.84	15.0
	127	2	5.5	17.8	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0
	165	2	5.5	17.8	1.16	0.87	70	0.62	0.87	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)
400 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	7.2	14.5	0.90	0.67	52	0.41	0.79	25.0
	22	4	5.4	24.3	1.09	0.81	71	0.52	0.83	20.0
	33	4	7.5	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	43	4	7.5	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	65	4	7.5	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	84	4	7.5	26.0	1.57	1.18	64	0.49	0.79	29.0
	127	2	8.7	30.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
	165	2	8.7	30.0	2.50	1.77	76	0.71	0.85	23.0
MX-85	21	4	8.1	24.0	2.4	1.8	69	0.67	0.95	45.0
	32	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
	43	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
	65	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
	110	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
	143	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
MX-140	21	4	11.5	36.0	3.4	2.5	73	0.61	0.90	62.0
	32	4	12.0	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	43	4	12.0	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	65	4	12.0	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	110	4	12.0	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0
	143	4	12.0	60.0	4.6	4.6	75	0.60	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

415 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-05	15	6	1.8	2.6	0.11	0.08	34	0.37	0.78	3.0
	22	4	1.2	2.1	0.14	0.10	47	0.50	0.89	2.5
	33	4	2.0	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	43	4	2.0	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	65	4	2.0	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	84	4	2.0	3.0	0.22	0.16	48	0.38	0.86	4.0
	127	2	2.0	5.8	0.35	0.26	52	0.46	0.91	3.25
	165	2	2.0	5.8	0.35	0.26	52	0.46	0.91	3.25
MX-10	15	6	3.2	6.3	0.25	0.18	37	0.37	0.64	7.0
	22	4	2.3	5.6	0.31	0.23	53	0.49	0.86	5.7
	33	4	3.8	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	43	4	3.8	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	65	4	3.8	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	84	4	3.8	8.0	0.49	0.35	61	0.44	0.79	9.0
	127	2	2.9	13.2	0.75	0.54	77	0.63	0.70	7.0
	165	2	2.9	13.2	0.75	0.54	77	0.63	0.70	7.0
MX-20	15	6	3.3	9.5	0.46	0.36	48	0.48	0.82	13.0
	22	4	2.6	10.0	0.54	0.41	59	0.56	0.71	10.0
	33	4	5.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	43	4	5.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	65	4	5.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	84	4	5.5	15.5	0.81	0.59	62	0.56	0.74	15.0
	127	2	5.5	17.8	1.17	0.87	73	0.60	0.82	11.0
	165	2	5.5	17.8	1.17	0.87	73	0.60	0.82	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

415 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	15	6	7.2	19.5	0.89	0.67	53	0.39	0.66	25.0
	23	4	5.4	24.3	1.10	0.81	63	0.52	0.73	20.0
	33	4	7.5	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	43	4	7.5	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	65	4	7.5	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	84	4	7.5	26.0	1.57	1.18	62	0.63	0.80	29.0
	127	2	8.7	30.0	2.44	1.77	73	0.69	0.79	23.0
	165	2	8.7	30.0	2.44	1.77	73	0.69	0.79	23.0
MX-85	21	4	9.0	26.0	2.5	1.9	65	0.65	0.92	45.0
	32	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	43	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	65	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	110	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	143	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
MX-140	21	4	12.0	36.0	3.4	2.5	71	0.55	0.91	62.0
	32	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	43	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	65	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	110	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0
	143	4	12.0	68.0	4.6	5.2	67	0.60	0.86	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

460 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
					(hp)	(kw)				
MX-05	18	6	1.8	2.6	0.13	0.10	44	0.37	0.77	3.0
	26	4	1.2	2.1	0.16	0.12	54	0.46	0.84	2.5
	40	4	2.0	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	52	4	2.0	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	77	4	2.0	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	100	4	2.0	3.0	0.26	0.19	59	0.50	0.87	4.0
	155	2	2.0	5.8	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
	200	2	2.0	5.8	0.42	0.31	60	0.59	0.91	3.25
MX-10	18	6	3.2	6.3	0.32	0.23	46	0.42	0.75	7.0
	26	4	2.3	5.6	0.37	0.28	57	0.52	0.85	5.7
	40	4	3.8	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	52	4	3.8	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	77	4	3.8	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	100	4	3.8	8.0	0.59	0.44	63	0.52	0.81	9.0
	155	2	2.9	13.2	0.89	0.68	80	0.76	0.85	7.0
	200	2	2.9	13.2	0.89	0.68	80	0.76	0.85	7.0
MX-20	18	6	3.3	9.5	0.58	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	2.6	10.0	0.67	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	5.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	5.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	5.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	5.5	15.5	1.00	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	5.5	17.8	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	5.5	17.8	1.40	1.04	81	0.74	0.84	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

460 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	7.2	19.5	1.10	0.82	63	0.40	0.91	25.0
	26	4	5.4	24.3	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	7.5	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	7.5	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	7.5	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	7.5	26.0	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	8.7	30.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
	200	2	8.7	30.0	3.00	2.24	80	0.78	0.78	23.0
MX-85	25	4	7.7	28	2.9	2.2	76	0.70	0.76	45.0
	38	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	52	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	77	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	131	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	170	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
MX-140	25	4	12.0	39	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	38	4	12.0	60	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	52	4	12.0	60	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	77	4	12.0	60	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	131	4	12.0	60	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	170	4	12.0	60	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)

575 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
					(hp)	(kw)				
MX-05	18	6	1.1	1.9	0.13	0.10	38	0.39	0.75	3.0
	26	4	1.2	2.2	0.16	0.12	54	0.44	0.86	2.5
	40	4	1.2	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	52	4	1.2	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	77	4	1.2	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	100	4	1.2	2.9	0.26	0.19	54	0.42	0.87	4.0
	155	2	1.8	4.4	0.42	0.31	60	0.58	0.91	3.25
	200	2	1.2	4.4	0.42	0.31	60	0.58	0.91	3.25
MX-10	18	6	2.3	4.6	0.31	0.24	46	0.45	0.79	7.0
	26	4	2.6	4.9	0.37	0.28	57	0.45	0.83	5.7
	40	4	2.6	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	52	4	2.6	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	77	4	2.6	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	100	4	2.6	7.3	0.59	0.44	63	0.50	0.80	9.0
	155	2	2.6	9.6	0.91	0.66	80	0.71	0.86	7.0
	200	2	2.6	9.6	0.91	0.66	80	0.71	0.86	7.0
MX-20	18	6	3.0	7.5	0.57	0.43	57	0.52	0.79	13.0
	26	4	2.3	8.3	0.66	0.50	62	0.72	0.74	10.0
	40	4	3.5	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	52	4	3.5	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	77	4	3.5	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	100	4	3.5	12.4	0.99	0.75	67	0.58	0.79	15.0
	155	2	4.0	15.7	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0
	200	2	4.0	15.7	1.42	1.04	81	0.74	0.84	11.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores MX

Aplicaciones para baja temperatura (-58°F a +122°F) (-50°C a +50°C)
575 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado	Torque (pies-libras)
MX-40	18	6	4.8	14.3	1.10	0.82	63	0.39	0.91	25.0
	26	4	4.2	14.3	1.30	0.97	70	0.65	0.81	20.0
	40	4	6.5	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	52	4	6.5	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	77	4	6.5	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	100	4	6.5	19.1	1.90	1.42	71	0.63	0.87	29.0
	155	2	7.5	30.0	3.00	2.24	81	0.78	0.78	23.0
	200	2	7.5	30.0	3.00	2.24	81	0.78	0.78	23.0
MX-85	25	4	6.0	22.0	2.9	2.2	76	0.70	0.76	45.0
	38	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	52	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	77	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	131	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	170	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
MX-140	25	4	9.1	31.0	4.0	3.0	75	0.63	0.86	62.0
	38	4	12.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	52	4	12.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	77	4	12.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	131	4	12.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0
	170	4	12.0	48.0	5.4	6.0	67	0.68	0.84	85.0

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

230 (208¹) voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ² (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ²	Factor de potencia a carga total ²	Factor de potencia a rotor bloqueado
					(hp)	(kw)			
L120-10	3	4	2.4	10.0	0.20	0.15	46	0.42	0.77
	5	8	3.6	10.0	0.17	0.13	31	0.34	0.74
	5	4	3.2	14.0	0.33	0.25	51	0.42	0.82
	5	2	2.8	24.0	0.67	0.50	66	0.74	0.87
	7.5	4	3.4	20.0	0.50	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	4.0	30.0	1.00	0.75	68	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	3.4	20.0	0.5	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	4.0	30.0	1.0	0.75	68	0.76	0.82
	10	8	5.2	18.0	0.33	0.25	37	0.34	0.73
	10	4	4.6	26.0	0.67	0.5	58	0.48	0.75
	10	2	6.0	40.0	1.33	1.0	70	0.62	0.81
	15	4	5.2	38.0	1.00	0.75	64	0.60	0.82
	15	2	8.0	60.0	2.00	1.49	72	0.68	0.84
L120-40	15	4	5.2	38.0	1.00	0.75	64	0.60	0.82
	15	2	8.0	60.0	2.00	1.49	72	0.68	0.84
	25	4	8.4	64.0	1.64	1.22	73	0.53	0.72
	25	2	9.4	72.0	3.20	2.39	85	0.79	0.85
L120-85	25	4	8.2	61.0	1.64	1.2	73	0.53	0.72
	25	2	9.1	68.3	3.30	2.5	85	0.79	0.85
	40	4	11.8	76.0	2.60	1.94	80	0.66	0.79
	40	2	16.0	122.0	5.30	3.95	84	0.76	0.74
	60	4	18.0	120.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	22.8	189.0	7.8	5.82	84	0.76	0.82
L120-190	60	4	18.0	120.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	22.8	189.0	7.8	5.82	84	0.76	0.82
	80	4	21.2	120.0	5.2	3.88	81	0.57	0.74
	80	2	30.2	232.8	10.3	7.68	85	0.79	0.83
L120-420	100	4	20.0	169.0	6.6	4.92	89	0.70	0.75
	100	2	36.8	286.0	13.0	9.7	86	0.76	0.68
	150	4	39.0	260.0	9.9	7.4	82	0.62	0.70
	150	2	51.4	390.0	19.2	14.3	85	0.86	0.74

Nota 1: Para servicio de 208 V, trifásico, 60 Hz, multiplique los valores actuales en la tabla anterior por 1.1. Todos los otros valores son iguales a los valores que aparecen en la tabla anterior.

Nota 2: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

460 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
L120-10	3	4	1.2	5.0	0.20	0.15	46	0.42	0.77
	5	8	1.8	5.0	0.17	0.13	31	0.34	0.74
	5	4	1.6	7.0	0.33	0.25	51	0.42	0.82
	5	2	1.4	12.0	0.67	0.50	66	0.74	0.87
	7.5	4	1.7	10.0	0.50	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	2.0	15.0	1.0	0.75	68	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	1.7	10.0	0.50	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	2.0	15.0	1.0	0.75	68	0.76	0.82
	10	8	2.6	9.0	0.33	0.25	37	0.34	0.73
	10	4	2.3	13.0	0.67	0.50	58	0.48	0.75
	10	2	3.0	20.0	1.33	1.0	70	0.62	0.81
	15	4	2.6	19.0	1.00	0.75	64	0.60	0.82
	15	2	4.0	30.0	2.0	1.49	72	0.68	0.84
	L120-40	15	4	2.6	19.0	1.00	0.75	64	0.60
15		2	4.0	30.0	2.00	1.49	72	0.68	0.84
25		4	4.2	32.0	1.64	1.22	73	0.53	0.72
25		2	4.7	36.0	3.20	2.39	85	0.79	0.85
L120-85	25	4	4.1	30.5	1.64	1.2	73	0.53	0.72
	25	2	4.55	34.2	3.3	2.5	85	0.79	0.85
	40	4	5.9	38.0	2.60	1.94	80	0.66	0.79
	40	2	8.0	61.0	5.30	3.95	84	0.76	0.74
	60	4	9.0	60.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	11.4	94.3	7.8	5.82	84	0.76	0.82
L120-190	60	4	9.0	60.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	11.4	94.3	7.8	5.82	84	0.76	0.82
	80	4	10.6	60.0	5.2	3.88	81	0.57	0.74
	80	2	15.1	116.4	10.3	7.68	84	0.79	0.83
L120-420	100	4	10.0	84.4	6.6	4.92	89	0.70	0.75
	100	2	18.4	143.0	13.0	9.7	86	0.76	0.68
	150	4	19.5	130.0	9.9	7.4	82	0.62	0.70
	150	2	25.7	195.0	19.2	14.3	85	0.86	0.74

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

575 voltios, trifásico, 60 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
L120-10	3	4	1.0	4.0	0.20	0.15	46	0.42	0.77
	5	8	1.4	4.0	0.17	0.13	31	0.34	0.74
	5	4	1.3	5.6	0.33	0.25	51	0.42	0.82
	5	2	1.1	9.6	0.67	0.50	66	0.74	0.87
	7.5	4	1.4	8.0	0.5	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	1.6	12.0	1.0	0.75	75	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	1.4	8.0	0.50	0.37	58	0.53	0.80
	7.5	2	1.6	12.0	1.0	0.75	68	0.76	0.82
	10	8	2.1	7.2	0.33	0.25	37	0.34	0.73
	10	4	1.9	10.4	0.67	0.50	65	0.46	0.76
	10	2	2.4	16.0	1.33	1.0	85	0.64	0.86
	15	4	2.1	15.2	1.0	0.75	64	0.60	0.82
	15	2	3.2	24.0	2.0	1.49	72	0.68	0.84
L120-40	15	4	2.1	15.2	1.0	0.75	64	0.60	0.82
	15	2	3.2	24.0	2.0	1.49	72	0.68	0.84
	25	4	3.4	25.6	1.6	1.20	73	0.53	0.72
	25	2	3.8	28.8	3.2	2.39	85	0.79	0.85
L120-85	25	4	3.6	22.8	1.64	1.2	67	0.58	0.72
	25	2	3.6	27.3	3.3	2.5	87	0.81	0.81
	40	4	4.7	30.4	2.60	1.94	80	0.66	0.79
	40	2	6.4	48.8	5.30	3.95	84	0.76	0.74
	60	4	7.2	52.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	9.1	75.4	7.8	5.82	84	0.76	0.82
L120-190	60	4	7.2	52.0	4.0	2.98	75	0.56	0.76
	60	2	9.1	75.4	8.0	5.82	84	0.76	0.82
	80	4	8.5	48.0	5.2	3.88	81	0.57	0.74
	80	2	12.1	92.8	10.3	7.68	84	0.79	0.83
L120-420	100	4	8.0	67.5	6.6	4.92	89	0.70	0.75
	100	2	15.0	114.0	13.0	9.70	86	0.76	0.68
	150	4	16.0	104.0	9.9	7.40	82	0.62	0.70
	150	2	21.0	156.0	19.2	14.3	85	0.86	0.74

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

380 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
L120-10	3	4	1.2	5.0	0.17	0.13	38	0.42	0.77
	5	8	1.8	5.0	0.14	0.10	26	0.34	0.74
	5	4	1.6	7.0	0.28	0.21	42	0.42	0.82
	5	2	1.4	12.0	0.56	0.42	55	0.74	0.87
	7.5	4	1.7	10.0	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	2.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	1.7	10.0	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	2.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
	10	8	2.6	9.0	0.28	0.21	31	0.34	0.73
	10	4	2.3	13.0	0.56	0.42	48	0.48	0.75
	10	2	3.0	20.0	1.1	0.82	58	0.62	0.81
	15	4	2.6	19.0	0.83	0.62	53	0.60	0.82
	15	2	4.0	30.0	1.67	1.25	60	0.68	0.84
	L120-40	15	4	2.6	19.0	0.83	0.62	53	0.60
	15	2	4.0	30.0	1.67	1.25	60	0.68	0.84
	25	4	4.2	32.0	1.40	1.04	61	0.53	0.72
	25	2	4.7	36.0	2.70	2.01	71	0.79	0.85
L120-85	25	4	4.1	30.5	1.4	1.1	61	0.53	0.72
	25	2	4.6	34.1	2.7	2.0	71	0.79	0.85
	40	4	5.9	38.0	2.2	1.64	75	0.58	0.83
	40	2	8.0	61.0	4.4	3.28	83	0.89	0.75
	60	4	9.0	60.0	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	11.4	94.3	6.7	5.0	86	0.76	0.85
L120-190	60	4	9.0	60.0	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	11.4	94.3	6.7	5.0	86	0.76	0.85
	80	4	10.6	60.0	4.3	3.21	82	0.58	0.75
	80	2	15.1	116.4	8.6	6.4	83	0.79	0.86
L120-420	100	4	10	84.4	5.5	4.1	86	0.73	0.75
	100	2	18.4	143.0	10.8	8.1	82	0.79	0.73
	150	4	19.5	130.0	8.3	6.2	80	0.61	0.71
	150	2	25.7	195	16	12.0	85	0.85	0.79

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

400 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
					(hp)	(kw)			
L120-10	3	4	1.4	4.4	0.17	0.13	38	0.42	0.77
	5	8	1.9	4.4	0.14	0.10	26	0.34	0.74
	5	4	1.9	6.6	0.28	0.21	42	0.42	0.82
	5	2	2.2	11.0	0.56	0.42	55	0.74	0.87
	7.5	4	2.1	9.6	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	3.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	2.1	9.6	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	3.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
	10	8	2.9	8.7	0.28	0.21	31	0.34	0.73
	10	4	2.5	9.8	0.56	0.42	48	0.48	0.75
	10	2	3.7	20.5	1.1	0.82	58	0.62	0.81
	15	4	3.7	17.7	0.83	0.62	53	0.60	0.82
	15	2	5.3	33.2	1.67	1.25	60	0.68	0.84
L120-40	15	4	3.7	17.7	0.83	0.62	53	0.60	0.82
	15	2	5.3	33.2	1.67	1.25	60	0.68	0.84
	25	4	5.5	34.7	1.40	1.04	61	0.53	0.72
	25	2	4.9	35.0	2.7	2.01	71	0.79	0.85
L120-85	25	4	5.4	33.0	1.4	1.1	60	0.53	0.72
	25	2	4.8	33.0	2.7	2.0	71	0.79	0.85
	40	4	6.10	39.0	2.2	1.64	75	0.58	0.83
	40	2	8.8	63.0	4.4	3.28	83	0.89	0.75
	60	4	11.0	57.0	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	13.0	104.0	6.7	5.0	86	0.76	0.85
L120-190	60	4	11.0	57.0	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	13.0	104.0	6.7	5.0	86	0.76	0.85
	80	4	13.4	70.0	4.3	3.21	82	0.58	0.75
	80	2	18.0	128.0	8.6	6.4	83	0.79	0.86
L120-420	100	4	9.4	75.1	5.4	4.03	86	0.73	0.75
	100	2	19.0	130.0	10.8	8.1	82	0.78	0.74
	150	4	20.2	120.0	8.3	6.2	79	0.56	0.71
	150	2	24.0	174.0	16.0	12	85	0.86	0.79

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

415 voltios, trifásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
					(hp)	(kw)			
L120-10	3	4	1.4	4.4	0.17	0.13	38	0.42	0.77
	5	8	1.9	4.4	0.14	0.10	26	0.34	0.74
	5	4	1.9	6.6	0.28	0.21	42	0.42	0.82
	5	2	2.2	11.0	0.56	0.42	55	0.74	0.87
	7.5	4	2.1	9.6	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	3.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
L120-20	7.5	4	2.1	9.6	0.42	0.31	48	0.53	0.80
	7.5	2	3.0	15.0	0.83	0.62	57	0.76	0.82
	10	8	2.9	8.7	0.28	0.21	31	0.34	0.73
	10	4	2.5	9.8	0.56	0.42	54	0.48	0.75
	10	2	3.7	20.5	1.1	0.82	71	0.62	0.81
	15	4	3.7	17.7	0.83	0.62	53	0.60	0.82
	15	2	5.3	33.2	1.67	1.25	60	0.68	0.84
L120-40	15	4	3.7	17.7	0.83	0.62	53	0.60	0.82
	15	2	5.3	33.2	1.67	1.25	60	0.68	0.84
	25	4	5.5	34.7	1.40	1.04	61	0.53	0.72
	25	2	4.9	35.0	2.7	2.01	71	0.79	0.85
L120-85	25	4	5.4	33.0	1.4	1.1	56	0.53	0.72
	25	2	4.8	33.0	2.7	2.0	72	0.79	0.85
	40	4	5.4	34.8	2.2	1.64	75	0.58	0.83
	40	2	7.3	56.0	4.4	3.28	83	0.89	0.75
	60	4	8.2	59.5	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	10.4	86.4	6.7	5.00	86	0.76	0.85
L120-190	60	4	8.2	59.5	3.3	2.46	73	0.58	0.79
	60	2	10.4	86.4	6.7	5.0	86	0.76	0.85
	80	4	9.7	55.0	4.3	3.21	82	0.58	0.75
	80	2	13.8	106.0	8.6	6.4	83	0.79	0.86
L120-420	100	4	9.1	77.0	5.5	4.1	86	0.73	0.75
	100	2	19.5	135.0	10.8	8.1	83	0.69	0.76
	150	4	18.0	103.0	8.3	6.2	80	0.61	0.71
	150	2	24.3	182.0	16.0	12.0	85	0.81	0.77

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Actuadores L120

115 voltios, monofásico, 60 Hz

230 voltios, monofásico, 60 Hz

220 voltios, monofásico, 50 Hz

Modelo actuador	Velocidad actuador (rpm)	polos	Corriente a carga total ¹ (amperes)	Corriente a rotor bloqueado (amperes)	Potencia nominal (hp) (kw)		Rendimiento a carga total (%) ¹	Factor de potencia a carga total ¹	Factor de potencia a rotor bloqueado
115 volts, monofásico, 60 Hz									
L120-20, 40	5		9.6	36	.33	.25	39	.57	.95
	10		12.3	57	.66	.49	54	.66	.89
230 volts, monofásico, 60 Hz									
L120-10, 20	5		4.8	18	.33	.25	39	.57	.95
	10		6.1	28.5	.66	.49	54	.66	.89
220 volts, monofásico, 50 Hz									
L120-10, 20	5		4.8	18	.28	.21	32	.57	.95
	10		6.1	28.5	.56	.42	45	.66	.89

Nota 1: La carga total se define como un 20% del torque nominal del motor.

Limitorque
5114 Woodall Road
P.O. Box 11318
Lynchburg, VA 24506-1318
Teléfono 434-528-4400
Fax 434-845-9736
www.limitorque.com

Limitorque
Abex Road
Newbury
Berkshire, RG14 5EY
Inglaterra
Teléfono 44-1-635-46999
Fax 44-1-635-36034

Limitorque Nippon Gear Co., Ltd.
Asahi-Seimei Bldg. 4th Floor
1-11-11 Kita-Saiwai, Nishi-Ku
Yokohama-Shi, (220-0004)
Japón
Teléfono 81-45-326-2065
Fax 81-45-320-5962

Limitorque India, Ltd.
15/4, Mile Stone
Mathura Road
Faridabad 121002
India
Teléfono 91-129-2276586, 2276836
Fax 91 -129-2277 135

Flowserve Australia Pty Lt d.
14 Dalmore Drive
Scoresby, Victoria 3179
Australia
Teléfono 61-3-9759-3300
Fax 61-3-9759-3301

Limitorque Asia, Pte., Ltd.
12, Tuas Avenue 20
Singapur 638824
Teléfono 65-6868-4628
Fax 65-6862-4940

Flowserve Corporation has established industry leadership in the design and manufacture of its products. When properly selected, this Flowserve product is designed to perform its intended function safely during its useful life. However, the purchaser or user of Flowserve products should be aware that Flowserve products might be used in numerous applications under a wide variety of industrial service conditions. Although Flowserve can (and often does) provide general guidelines, it cannot provide specific data and warnings for all possible applications. The purchaser/user must therefore assume the ultimate responsibility for the proper sizing and selection, installation, operation, and maintenance of Flowserve products. The purchaser/user should read and understand the Installation and Maintenance (I & M) instructions included with the product, and train its employees and contractors in the safe use of Flowserve products in connection with the specific application.

While the information and specifications contained in this literature are believed to be accurate, they are supplied for informative purposes only and should not be considered certified or as a guarantee of satisfactory results by reliance thereon. Nothing contained herein is to be construed as a warranty or guarantee, express or implied, regarding any matter with respect to this product. Because Flowserve is continually improving and upgrading its product design, the specifications, dimensions and information contained herein are subject to change without notice. Should any question arise concerning these provisions, the purchaser/user should contact Flowserve Corporation at any one of its worldwide operations or offices.

For more information about Flowserve Corporation, visit www.flowserve.com or call USA 1-800-225-6989.

FLOWSERVE CORPORATION
FLOW CONTROL DIVISION
Limitorque Actuation Systems
5114 Woodall Road
P.O. Box 11318
Lynchburg, VA 24506-1318
Phone: 434-528-4400
Facsimile: 434-845-9736
www.limitorque.com

